

设备规格书

设备名称: COP/COG返修邦定模组

设备型号: EN-BM900

一. 结构. 规格:

机身材料: 进口铝材, 阳极硬化
 机身尺寸: 1200mm*610mm*1320mm
 工作电源: AC220V 50/60Hz
 工作气源: 0.4-0.6Mpa
 设备功率: 1500W
 压头尺寸:

* 32mm*2.2mm (可定制)	COP/COG预压
* 40mm*3.0mm (可定制)	COP/COG本压
* 57mm*1.0mm (可定制)	FOG/FOP/FOF预本压

热压精度:

* $\pm 3 \mu m$	COP/COG预压
* $\pm 3 \mu m$	COP/COG本压
* $\pm 5 \mu m$	FOG/FOP/FOF预本压

设备重量: 约169kg
 工作平台尺寸: 180mm*170mm/斜面平台
 适合产品尺寸: 2.4-7.0inch

二. 系统配置:

	名称	描述	备注
控制系统	7inches一体触摸屏	模式切换, 参数设置, 系统控制	
温控系统 *预压*	恒温加热方式	30-300℃可设	
	Autonics温控器	高速PID运算控制	温度偏差 $\pm 2^{\circ}C$
	高速固态继电器	SSR	
	高温隔热块	MISUMI	
	预压压头	32mm*2.2mm	钨钢, 可定制
温控系统 *本压*	恒温加热方式	30-300℃可设	
	Autonics温控器	高速PID运算控制	温度偏差 $\pm 2^{\circ}C$
	高速固态继电器	SSR	
	高温隔热块	MISUMI	
	本压压头	40mm*3.0mm	钨钢, 可定制
温控系统 *预本压*	恒温加热方式	30-300℃可设	
	Abzil温控器	高速PID运算控制	温度偏差 $\pm 2^{\circ}C$
	高速固态继电器	SSR	
	高温隔热块	MISUMI	
	预本压压头	57mm*1.0mm	钛合金, 可定制
对位系统 *预压*	对位方式	下对位/手动	
	高分辨率CCD	彩色	两路
	大倍数高清镜头	可调焦距	两路
	视频控制器	ZJWY	ZJWY
	LED底光源	亮度可调节	
	辅助光源	平行光	
	镜头位置调节	X/Y/Z轴直线模组	千分尺调节
	高清液晶显示器	14inch	
对位系统 *本压*	对位方式	下对位/手动	
	高分辨率CCD	彩色	两路
	大倍数高清镜头	可调焦距	两路
	视频分割器		四路
	LED底光源	亮度可调节	
	辅助光源	LED射光	
	镜头位置调节	X/Y/Z轴直线模组	千分尺调节
	对位方式	下对位/手动	

对位系统 *预本压*	高分辨率CCD	彩色	两路
	大倍数高清镜头	可调焦距	两路
	视频分割器		四路
	LED底光源	亮度可调节	
	辅助光源	LED射光	
	镜头位置调节	X/Y/Z轴直线模组	千分尺调节
	高清液晶显示器	14inch	与本压工位共用
压力控制 *预压*	精密调压阀1	压力精密控制	压力调节
	精密调压阀2	压力精密控制	去自重调节
	数显压力表	压力精准读数	
压力控制 *本压*	精密调压阀1	压力精密控制	压力调节
	精密调压阀2	压力精密控制	去自重调节
	数显压力表	压力精准读数	
压力控制 *预本压*	精密调压阀	压力精密控制	压力调节
	数显压力表	压力精准读数	
调节机构 *预压*	IC固定	真空吸附	外置真空泵
	IC位置调节	Z轴：伺服电机+导轨	系统软件设置
	IC托盘位置调节	Y轴：直线平台	
	LCD固定	真空吸附	外置真空泵
	直面/斜面平台	高度可调节	可选配
	COP平台调节	X-Y-θ-Z直线模组调节	千分尺调节
调节机构 *本压*	LCD固定	真空吸附	外置真空泵
	直面/斜面平台	高度可调节	可选配
	LCD平台调节	无	无
调节机构 *预本压*	LCD固定	真空吸附	外置真空泵
	直面/斜面平台	高度可调节	可选配
	LCD平台调节	无	无
	FPC平台调节	X-Y-θ-Z直线模组调节	千分尺调节
执行机构 *预压*	伺服电机	A系列	松下伺服电机
	压头气缸	SMC低摩擦气缸	
	线性运动控制	HIWIN精密直线导轨	
	气动元件	CKT电磁阀	
	Tape走带	无	
	压头水平调节	手动	
执行机构 *本压*	压头气缸	SMC气缸	
	线性运动控制	HIWIN精密直线导轨	
	气动元件	CKT电磁阀	
	Tape走带	自动	
	压头水平调节	手动	
执行机构 *预本压*	压头气缸	SMC气缸	
	线性运动控制	HIWIN精密直线导轨	
	气动元件	CKT电磁阀	
	Tape走带	自动	
	压头水平调节	手动	
安全机构	漏电保护器	32A	正泰
	15A保险管		
	紧急停止		

三. 设备特点：

- 1, 三工位一体式结构，设备稳重，震动小；
- 2, 自主开发视觉对位系统，不需要复杂的系统设置，操作简单；
- 3, 对位图像清晰度高，无干扰延时，简单直观，可纠正COP重工造成的变形；
- 4, IC运动采用松下伺服电机+HIWIN直线导轨，位置精准，重复精度高；
- 5, 根据COP实际重工流程操作设计，注重所有细节的可调化和简单化；
- 6, COP本压配置有下镜头，可清楚确定本压位置和本压过程；
- 7, COP预本压配置有下镜头，可清楚确定预本压位置和本压过程；
- 8, 适合COP/COG邦定，全流程的操作；

